

## КОМПОНЕНТЫ

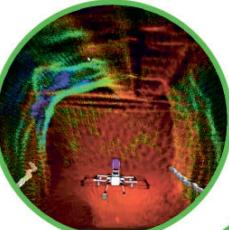


## СИСТЕМА INKONOVA BATONOMOUS

Система InkonoVA BatHandHeld может быть улучшена до системы InkonoVA Batonomous – система мобильного сканирования, состоящая из квадрокоптера, мобильного лазерного сканера, управляющего модуля и дистанционного пульта управления.

При этом квадрокоптер оснащен системой защиты от столкновений, что позволяет работать в стесненных условиях подземной выработки. При этом управление квадрокоптером оптимизировано для использования геодезистами, маркшейдерами и горными инженерами.

Система Batonomous предназначена для работы в труднодоступных и нестабильных областях выработок, шахт, тоннелей.



ООО «ГЕООПТИК»  
[www.geooptic.ru](http://www.geooptic.ru)  
8 (800) 700 30 90  
[info@geooptic.ru](mailto:info@geooptic.ru)

[www.inkonova.se](http://www.inkonova.se)



## Мобильная сканирующая система



## BATHANDHELD

сканирующая система, позволяющая оперативно получать 3D облака точек высокого разрешения.



Система **BATHANDHELD** используется при решении большого количества задач, связанных с картографированием и сбором 3D данных местности. Можно выделить несколько основных направлений:

- Картографирование местности
- Съемка внутренних производственных помещений
- Съемка закрытых выработок (шахт, забоев, стволов, штреков, тоннелей)
- Съемка открытых складов



В основе данной системы используется LiDAR Velodyne Puck Lite и модуль обработки информации, разработанный с учётом современных требований к скорости и точности обработки данных.

Система отображения получаемых 3D данных в реальном времени позволяет контролировать весь процесс съёмки на экране. Специально разработанная технология вращения сканирующей головки позволяет захватывать местность на все 360°, что также обеспечивает высокую точность работы SLAM алгоритма создания облака точек.

BatHandHeld может использоваться как портативный ручной лазерный сканер или может быть установлен на автомобиль или другую технику.



Облачо точек полученное в результате сканирования BatHandHeld



Очищенное облачо точек



По облачу точек легко можно измерить диаметр стволов деревьев и даже веток, что говорит о высокой точности модели

## ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

### СКАНИРОВАНИЕ

Сканирующая технология	LiDAR с технологией SLAM (simultaneous localization and mapping – позиционирование и отображение одновременно)
Системный дрейф	±0.0007 м на 1 метр для подземной съёмки
LiDAR	Velodyne Puck Lite
Поле зрения	360°
Дальность	100 метров
Точность	±3см
Скорость сканирования	300 000 точек/с
Пылевлагозащита	IP67
Рабочие температуры	От -10 до +60
Данные на выходе	Облаца точек с высоким разрешением и опционально разряженные облаца точек с траекторией
Форматы облацов точек	.pcd, .ply, .obj, .las, .laz, .bin, .dxf, .txt
Атрибуты облача точек	Положение, интенсивность, удалённость, время, кол-во возвратов и сигналов
Параметры съёмки	Пред устанавливаются пользователем
Размер файла	Предварительно устанавливаются пользователем

### ГАБАРИТЫ СКАНИРУЮЩЕГО ЭЛЕМЕНТА

Размер (ДхШхВ)	30см x 10см x 25см
Вес	1.3 кг

### ЭЛЕМЕНТ ПИТАНИЯ

Ёмкость	4500 мАч
Напряжение	26 В
Время работы	60 мин
Тип батареи	Li-Ion

### ХАРАКТЕРИСТИКИ УПРАВЛЯЮЩЕГО МОДУЛЯ

Размер (ДхШхВ)	25см x 18см x 15см
Вес	1.6 кг
Процессор	Intel i7 Gen8
Память RAM	16 ГБ
Память HDD	480 ГБ SSD

### АКСЕССУАРЫ И ОПЦИИ

**В комплекте:** транспортировочный кейс, зарядное устройство DJI 180w, кабель питания, кабель данных, рюкзак для управляющего модуля

**Опционально:** батарея увеличенной ёмкости DJI, дополнительная батарея DJI TB47S, дополнительное зарядное устройство, крепление на автомобиль или другую технику, увеличенный кейс для транспортировки.

